

Архитектура ОС UNIX

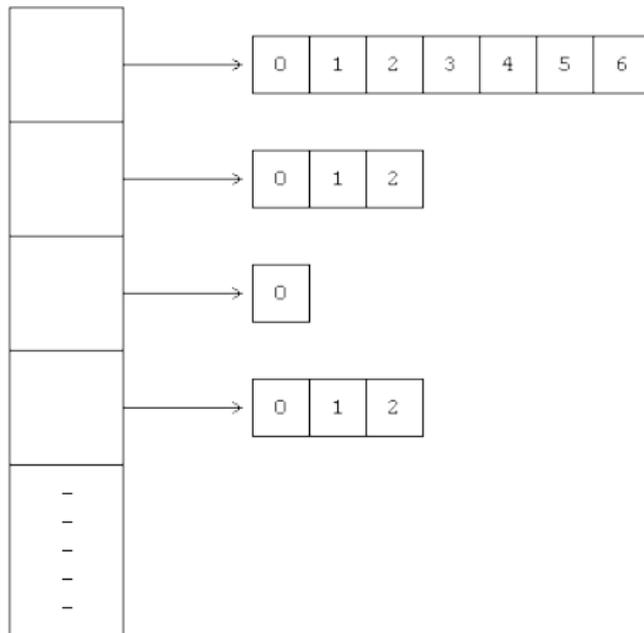
Санкт-Петербургский государственный политехнический университет

17 ноября 2011

Структуры данных, используемые в работе над семафорами:

Таблица семафоров

Массивы семафоров



Операции установки и снятия блокировки:

```
#define SEMKEY    75
int main() {
struct sembuf psembuf, vsembuf;
int i, first = 1, second = 0, semid, count;
short initarray[2], outarray[2];
semid = semget(SEMKEY, 2, 0777 | IPC_CREAT);
initarray[0] = initarray[1] = 1;
semctl(semid, 2, SETALL, initarray);
semctl(semid, 2, GETALL, outarray);
    psembuf.sem_op = -1;
    psembuf.sem_flg = SEM_UNDO;
    vsembuf.sem_op = 1;
    vsembuf.sem_flg = SEM_UNDO;
```

```
for (count = 0; ; count++)
{
    psembuf.sem_num = first;
    semop(semid, &psembuf, 1);
    psembuf.sem_num = second;
    semop(semid, &psembuf, 1);
    vsembuf.sem_num = second;
    semop(semid, &vsembuf, 1);
    vsembuf.sem_num = first;
    semop(semid, &vsembuf, 1);
    semctl(semid, 2, IPC_RMID, 0);
}
```

С сообщениями работают четыре системных функции:

- `msgget` — возвращает дескриптор определяющий очередь сообщений
- `msgctl` — устанавливает параметры очереди
- `msgsnd` — посылает сообщение
- `msgrcv` — получает сообщение

Синтаксис вызова функции:

```
#include <sys/types.h>  
#include <sys/ipc.h>  
#include <sys/msg.h>
```

```
int msgget(key_t key, int msgflg);
```

key — числовой ключ представляющий собой идентификатор записи, задается пользователем, msgflg — флаг который может принимать одно из следующих значений: IPC_PRIVATE, IPC_CREAT, IPC_EXCL. Функция возвращает числовой дескриптор созданной очереди.

Ядро хранит сообщения в связном списке, определяемом значением дескриптора, и использует значение `msgid` в качестве указателя на массив заголовков очередей. Содержит следующие поля:

- Указатели на первое и последнее сообщение в списке;
- Количество сообщений и общий объем информации в списке в байтах;
- Максимальная емкость списка в байтах;
- Идентификаторы процессов, пославших и принявших сообщения последними;
- Поля, указывающие время последнего выполнения функций `msgsnd`, `msgrcv` и `msgctl`.

Для отправки сообщения процесс использует системную функцию `msgsnd`:

```
int msgsnd(int msqid, const void *msgp, size_t  
           msgsz, int msgflg);
```

Где `msgqid` — дескриптор очереди сообщений, `msgp` — указатель на структуру, состоящую из типа в виде назначаемого пользователем целого числа и массива символов, `msgsz` — размер информационного массива, `msgflag` — действие, предпринимаемое ядром в случае переполнения внутреннего буферного пространства.

Входная информация:

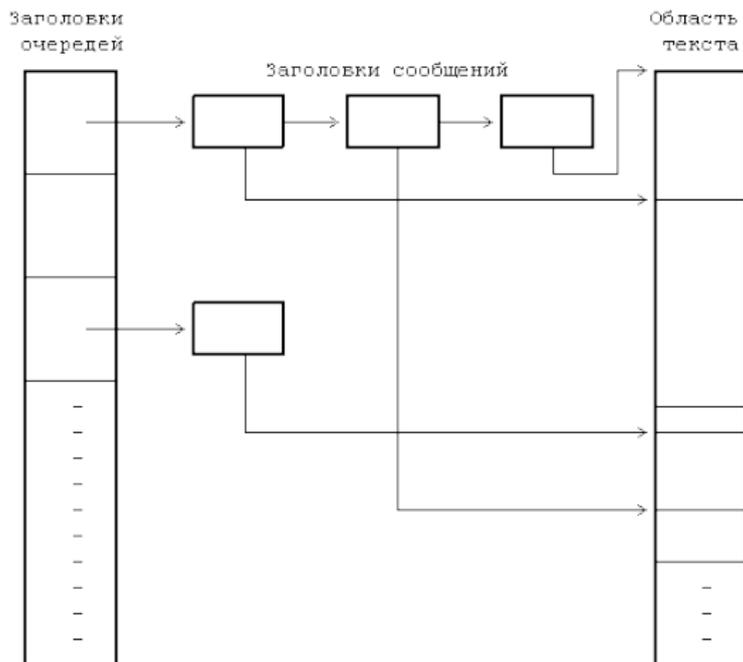
- 1 дескриптор очереди сообщений
- 2 адрес структуры сообщения
- 3 размер сообщения
- 4 флаги

Выходная информация: количество посланных байт.

```
{ проверить правильность указания дескриптора и
  наличие соответствующих прав доступа
  выполнить пока (для хранения сообщения не будет
    выделено место)
  { если (флаги не разрешают ждать)
    вернуться
    приостановиться (до тех пор, пока место не
      освободится) }
  получить заголовок сообщения;
  считать текст сообщения из пространства задачи в
    пространство ядра
  настроить структуры данных: выстроить очередь
    заголовков сообщений, установить в заголовке
    указатель на текст сообщения, заполнить
    поля, содержащие счетчики, время последнего
    выполнения операций и идентификатор процесса
  вывести из состояния приостанова все процессы,
    ожидающие разрешения считать сообщение из
    очереди }
```

Ядро проверяет имеется ли у посылающего сообщение процесса разрешения на запись по указанному дескриптору, не выходит ли размер сообщения за установленную системой границу, не содержится ли в очереди слишком большой объем информации, а также является ли тип сообщения положительным целым числом.

Структура данных



Процесс получает сообщения, вызывая функцию `msgrcv` по следующему формату:

```
ssize_t msgrcv(int msqid, void *msgp, size_t msgsz,  
              long msgtyp, int msgflg);
```

Где `msqid` — дескриптор сообщения, `msgp` — адрес пользовательской структуры, которая будет содержать полученное сообщение, `msgsz` — размер структуры `msgp`, `msgtype` — тип считываемого сообщения, `flag` — действие, предпринимаемое ядром в том случае, если в очереди сообщений нет, пользователю возвращается число прочитанных байт сообщения.

Входная информация:

- дескриптор сообщения
- адрес массива, в который заносится сообщение
- размер массива
- тип сообщения в запросе
- флаги

Выходная информация: количество байт в полученном сообщении

```
{   проверить права доступа;
  loop:
    проверить правильность дескриптора сообщения;
    если (тип сообщения в запросе == 0)
      рассмотреть первое сообщение в очереди;
    в противном случае если (тип сообщения в запросе > 0)
      рассмотреть первое сообщение в очереди, имеющее данный тип;
    в противном случае
      рассмотреть первое из сообщений в очереди с наименьшим
        значением типа при условии, что его тип не превышает
        абсолютное значение типа, указанного в запросе;
    если (сообщение найдено)
      { переустановить размер сообщения или вернуть ошибку, если размер,
        указанный пользователем слишком мал;
        скопировать тип сообщения и его текст из пространства ядра в
        пространство задачи;
        разорвать связь сообщения с очередью;
        вернуть управление; }
    если (флаги не разрешают приостанавливать работу)
      вернуть управление с ошибкой;
    приостановиться (пока сообщение не появится в очереди);
    перейти на loop; }
```

```
#define MSGKEY      75
struct msgform
{ long      mtype;
  char      mtext[256]; } msg;
int main() {
    int i ,pid ,* pint ;
    int msgid ;
    msgid = msgget(MSGKEY,0777 | IPC_CREAT);
    for (;;)
    {
        msgrcv(msgid,&msg,256,1,0);
        pint = (int *) msg.mtext;
        pid = *pint;
        msg.mtype = pid;
        *pint = getpid();
        msgsnd(msgid,&msg, sizeof(int) ,0);
    }
    msgctl(msgid,IPC_RMID,0);
}
```

С помощью системной функции `msgctl` процесс может запросить информацию о статусе дескриптора сообщения, установить этот статус или удалить дескриптор сообщения из системы. Синтаксис вызова функции:

```
int msgctl(int msqid, int cmd, struct msqid_ds *buf  
           );
```

Где `msqid` — дескриптор сообщения, `cmd` — тип команды, `buf` — адрес пользовательской структуры, в которой будут храниться управляющие параметры или результаты обработки запроса.

Процессы могут взаимодействовать друг с другом непосредственно путем совместного использования участков виртуального адресного пространства и обмена данными через разделяемую память.

Для работы с разделяемой памятью используются следующие функции:

- `shmget` — создает новую область разделяемой памяти или возвращает адрес уже существующей области
- `shmat` — логически присоединяет область к виртуальному адресному пространству процесса
- `shmdt` — отсоединяет область от виртуального адресного пространства
- `shmctl` — устанавливает различные параметры, связанными с разделяемой памятью.

Синтаксис вызова системной функции `shmget`:

- `shmget` — создает новую область разделяемой памяти или возвращает адрес уже существующей области
- `shmat` — логически присоединяет область к виртуальному адресному пространству процесса
- `shmdt` — отсоединяет область от виртуального адресного пространства
- `shmctl` — устанавливает различные параметры, связанными с разделяемой памятью.

Синтаксис вызова системной функции shmget:

```
#include <sys/ipc.h>
```

```
#include <sys/shm.h>
```

```
int shmget(key_t key, size_t size, int shmflg);
```

Где size — объем области в байтах. Ядро использует key для ведения поиска в таблице разделяемой памяти: если подходящая запись обнаружена и если разрешение на доступ имеется, ядро возвращает вызывающему процессу указанный в записи дескриптор.

Если запись не найдена и если пользователь установил флаг `IPC_CREAT`, указывающий на необходимость создания новой области, ядро проверяет нахождение размера области в установленных системой пределах и выделяет область по алгоритму `allocreg`. Ядро записывает установки прав доступа, размер области и указатель на соответствующую запись таблицы областей в таблицу разделяемой памяти и устанавливает флаг, свидетельствующий о том, что с областью не связана отдельная память.

Разделяемая память

Таблица разделяемой памяти

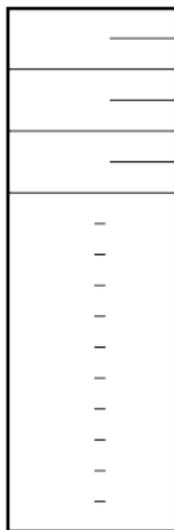


Таблица областей



Таблица процессов
частная таблица областей процесса



(после
shmatt)

Процесс присоединяет область разделяемой памяти к своему виртуальному адресному пространству с помощью системной функции `shmat`:

```
void *shmat(int shmid, const void *shmaddr, int  
            shmflg);
```

`shmid` — идентифицирует область разделяемой памяти, `shmaddr` — является виртуальным адресом, по которому пользователь хочет подключить область, если пользователь хочет чтобы ядро выбрало автоматически то необходимо передать `NULL`, `shmflags` — указывает предназначена ли область только для чтения. Возвращаемое функцией значение, представляет собой виртуальный адрес, по которому ядро произвело подключение области и который не всегда совпадает с адресом, указанным пользователем.

Входная информация:

- 1 дескриптор области разделяемой памяти
- 2 виртуальный адрес для подключения области
- 3 флаги

Выходная информация: виртуальный адрес, по которому область подключена фактически.

```
{  
    проверить правильность указания дескриптора ,  
        права доступа к области;  
    если (пользователь указал виртуальный адрес)  
    { округлить виртуальный адрес в соответствии с  
        флагами;  
        проверить существование полученного адреса  
            , размер области; }  
    в противном случае  
        ядро выбирает адрес: в случае неудачи  
            выдается ошибка;  
    присоединить область к адресному пространству  
        процесса (алгоритм attachreg);  
    если (область присоединяется впервые)  
        выделить таблицы страниц и отвести память  
            под нее (алгоритм growreg);  
    вернуть (виртуальный адрес фактического  
        присоединения области);  
}
```

Отсоединение области разделяемой памяти от виртуального адресного пространства процесса выполняется функцией:

```
int shmdt(const void *shmaddr);
```

Где `shmaddr` - виртуальный адрес, возвращенный функцией `shmat`, используя алгоритм `detachreg`. Возвращает 0 в случае успешного освобождения памяти и -1 в случае ошибки.

Процесс запрашивает информацию о состоянии области разделяемой памяти и производит установку параметров для нее с помощью системной функции `shmctl`:

```
int shmctl(int shmid, int cmd, struct shmid_ds *buf);
```

`shmid` — идентифицирует запись таблицы разделяемой памяти, `cmd` — определяет тип операции, `buf` — является адресом пользовательской структуры, в которую помещается информация о состоянии области.

Присоединение процессом одной и той же области разделяемой памяти дважды:

```
#define SHMKEY    75
int main() {
    int shmid, i, *pint;
    char *addr1, *addr2;
    shmid = shmget(SHMKEY,128*1024,0777 | IPC_CREAT);
    addr1 = shmat(shmid,0,0);
    addr2 = shmat(shmid,0,0);
    printf("addr1_0x%x_addr2_0x%x\n",addr1,addr2);
    pint = (int *) addr1;
    for (i = 0; i < 256, i++)
        *pint++ = i;
    pint = (int *) addr1;
    *pint = 256;
    pint = (int *) addr2;
    for (i = 0; i < 256, i++)
        printf("index_%d\tvalue_%d\n",i,*pint++);
    shmctl(shmid,IPC_RMID,0);
```

Разделение памяти между процессами:

```
//Master process 1 (create SHM)
#define SHMKEY    75
#define    K      1024
int main()
{
int shmid;
int i, *pint;
char *addr;
shmid = shmget(SHMKEY,64*K,0777| IPC_CREAT);
addr = shmat(shmid,0,0);
pint = (int *) addr;
while (*pint == 0);
for (i = 0; i < 256; i++)
printf("%d\n",*pint++);
}
```

Разделение памяти между процессами:

```
//Client process 2
int main()
{
int shmid;
int i, *pint;
char *addr;
shmid = shmget(SHMKEY,64*K,0777);
addr = shmat(shmid,0,0);
pint = (int *) addr;
for (i = 1; i <= 256; i++)
*pint++ = i;

shmdt(addr); //detach memory
shmctl(shmid, IPC_RMID, 0); //remove shared memory
    key
}
```
